



ГОСУДАРСТВЕННЫЙ НАУЧНЫЙ ЦЕНТР РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ  
ИНСТИТУТ ФИЗИКИ ВЫСОКИХ ЭНЕРГИЙ

ИФВЭ 97-87  
ОНФ

Е.М. Болдырев

**ДВИЖЕНИЕ ЧАСТИЦЫ  
В ПОСТОЯННОМ МАГНИТНОМ ПОЛЕ  
И В ПОЛЕ ПЛОСКОЙ МОНОХРОМАТИЧЕСКОЙ  
ЭЛЕКТРОМАГНИТНОЙ ВОЛНЫ**

---

Electronic address: [boldyrev@mx.ihep.su](mailto:boldyrev@mx.ihep.su)

Протвино 1997

**Аннотация**

Болдырев Е.М. Движение частицы в постоянном магнитном поле и в поле плоской, монохроматической электромагнитной волны: Препринт ИФВЭ 97–87. – Протвино, 1997. – 9 с., библиогр.: 4.

В работе получено решение уравнения движения заряженной частицы во внешнем электромагнитном поле: суперпозиции постоянно однородного магнитного поля и поля плоской монохроматической эллиптически поляризованной электромагнитной волны как решение задачи Коши. Рассматривается случай резонанса. Проводится анализ полученного решения.

**Abstract**

Boldyrev E.M. Motion in Stationary Magnetic Field and Plane Monochromatic Electromagnetic Wave Field: IHEP Preprint 97–87. – Protvino, 1997. – p. 9, refs.: 4.

The paper presents the solution of equation of charged particle motion in the external electromagnetic field, i.e. the superposition of stationary-uniform magnetic field and that of plane electromagnetic elliptic-polarized wave as the solution of the initial value problem. The resonance case is considered. The analysis of this solution is considered.

## Введение

Решение уравнения движения заряженной частицы во внешнем поле — суперпозиции постоянно однородного магнитного поля и поля плоской, монохроматической электромагнитной волны, поляризованной по кругу как задачи Коши — было получено в работе [1]. В настоящей работе аналогичное решение находится для случая плоской монохроматической, эллиптически поляризованной электромагнитной волны, которое как частные случаи включает и указанное выше решение, и решение для плоской монохроматической линейно поляризованной электромагнитной волны.

Задача имеет не только академический интерес, но и практическое значение, поскольку указанный тип волны с высокой точностью соответствует электромагнитному полю лазерного пучка, на основе которого функционируют такие системы как лазер на свободных электронах и как ондулятор (см. работу [2]). Для разработки указанных систем требуется тщательный анализ движения заряженной частицы в приведенной конфигурации полей.

Сама постановка задачи — исходная электромагнитная волна берется в самом общем виде, корректность решения и полученное решение, представленное в явной зависимости от начальных данных, от амплитуд поляризации, от комбинации знака заряда частицы и степени поляризации электромагнитной волны — позволяет применять полученное решение непосредственно в практических расчетах.

## Условные обозначения. Постановка задачи

В настоящей работе  $(x, y, z, t)$  — координаты точки в четырехмерном пространстве. Трехмерный вектор  $V$  в этом пространстве будет, как обычно, обозначать  $\vec{V}$ ;  $[x, y, z]$  — координаты этого вектора;  $(\vec{a}, \vec{b})$  — скалярное произведение векторов;  $\vec{r}$  — радиус-вектор положения заряженной частицы;  $\vec{r}_0$  — радиус-вектор ее начального положения;  $m$  — масса частицы;  $\mathcal{E}$  — кинетическая энергия частицы;  $\mathcal{E}_0$  — ее начальная энергия;  $\vec{P}$  — импульс частицы;  $\vec{P}_0$  — ее начальный импульс;  $\vec{v}$  — скорость частицы;  $|e|$  — величина заряда частицы;  $c$  — скорость света.

$\varphi^W, \varphi^H$  — скалярные потенциалы электромагнитного поля волны и постоянного однородного магнитного поля.  $\vec{A}^W, \vec{A}^H$  — векторные потенциалы этих полей;  $\vec{A}_0^W$  — амплитуда (комплексная) электромагнитной волны;  $\vec{n}$  — вектор направления распространения волны;  $(\frac{\omega}{c}, \vec{k})$  — волновой 4-вектор.  $\vec{E}^W, \vec{H}^W$  — напряженность электрического и магнитного полей волны;  $\vec{H}$  — напряженность постоянного однородного магнитного поля ( $H$  — величина этого поля).

Для электромагнитного поля волны  $\vec{k} = \frac{\omega}{c}\vec{n}$ . Условия калибровки для электромагнитного поля волны есть  $\varphi^W = 0$  и  $\text{div}\vec{A}^W = 0$ .  $\vec{A}^W = \frac{1}{2}[\vec{A}_0^W e^{i(\vec{k}\vec{r}-\omega t)} + \text{к.с.}]$  (к.с. — комплексно-сопряженные члены). И согласно  $\vec{E} = -\frac{1}{c}\frac{\partial\vec{A}}{\partial t}, \vec{H} = \text{rot}\vec{A}$ ,  $\vec{E}^W = \frac{1}{2}[\vec{E}_0^W e^{i(\vec{k}\vec{r}-\omega t)} + \text{к.с.}]$ , где  $\vec{E}_0^W = i\frac{\omega}{c}\vec{A}_0^W$  и  $\vec{H}^W = [\vec{n}, \vec{E}^W]$ .

Следуя стандартной процедуре для учета поляризации электромагнитной волны [3] (отметим, что в [4] эта процедура описана неверно), представим амплитуду напряженности волны в виде  $\vec{E}_0^W = \text{Re}\vec{E}_0^W + i\text{Im}\vec{E}_0^W$  и введем два вещественных вектора  $\vec{E}_0^{(1)} = \text{Re}\vec{E}_0^W \cos\theta + \text{Im}\vec{E}_0^W \sin\theta$  и  $\vec{E}_0^{(2)} = \text{Re}\vec{E}_0^W \sin\theta - \text{Im}\vec{E}_0^W \cos\theta$ , так чтобы  $(\vec{E}_0^{(1)}, \vec{E}_0^{(2)}) = 0$ , для этого надо выбрать угол  $\theta$ , такой чтобы  $\text{tg}2\theta = \frac{2(\text{Re}\vec{E}_0^W, \text{Im}\vec{E}_0^W)}{(\text{Re}\vec{E}_0^W)^2 - (\text{Im}\vec{E}_0^W)^2}$ . Теперь выберем систему координат следующим образом: ось  $Ox$  направим вдоль вектора  $\vec{E}_0^{(1)}$ , тогда вектор  $\vec{E}_0^{(2)}$  будет направлен либо вдоль оси  $Oy$ , либо против, это учитывается введением вектора  $g\vec{E}_0^{(2)}$ , где  $g = \pm 1$  и при  $g=1$   $\vec{E}_0^{(2)}$  имеет с осью  $Oy$  противоположное направление, а при  $g=-1$  совпадает с осью  $Oy$  (т.е.  $g$  — степень поляризации волны); ось  $Oz$  направим вдоль направления распространения волны (и вдоль направления постоянного однородного магнитного поля). Введем допустимое преобразование координат:  $x' = x, y' = y, z' = z, \xi = t - \frac{z}{c}$ . Тогда в этой системе напряженности электромагнитного поля исходной суперпозиции имеют вид

$$\begin{aligned}\vec{H} &= [-gE_0^{(2)} \sin(\omega\xi - \theta), E_0^{(1)} \cos(\omega\xi - \theta), H], \\ \vec{E} &= [E_0^{(1)} \cos(\omega\xi - \theta), gE_0^{(2)} \sin(\omega\xi - \theta), 0].\end{aligned}$$

Для определения импульса  $\vec{P}(t)$  заряженной частицы в таком внешнем поле, с последующим вычислением ее траектории  $\vec{r}(t)$  имеем следующую задачу Коши (см. работу [3]):

$$\begin{aligned}\frac{d\vec{P}}{dt} &= e\vec{E} + \frac{e}{c}[\vec{v}, \vec{H}], \\ \frac{d\mathcal{E}}{dt} &= e(\vec{E}, \vec{v}), \\ \vec{P}(t_0) &= \vec{P}_0, \quad \mathcal{E}(t_0) = \mathcal{E}_0.\end{aligned}\tag{1}$$

Введенное выше преобразование координат на множестве решений (1) индуцирует преобразование  $x'(\xi) = x(t), y'(\xi) = y(t), z'(\xi) = z(t), \xi = t - \frac{z(t)}{c}$ , при этом  $\frac{d}{dt} = \frac{\mathcal{E} - cP_z}{\mathcal{E}} \frac{d}{d\xi}$ . Положим  $e = g_e|e|$ ,  $g_e = +1$  для положительно заряженной частицы и  $g_e = -1$  для отрицательно заряженной частицы;  $\omega_i = \frac{|e|E_0^{(i)}}{mc}$  ( $i=1,2$ ),  $\vec{\pi} = \frac{\vec{P}}{mc}$ ,  $\vec{\pi}_0 = \frac{\vec{P}_0}{mc}$ ,

$\epsilon = \frac{\mathcal{E}}{mc^2}$ ,  $\epsilon_0 = \frac{\mathcal{E}_0}{mc^2}$ ,  $\alpha = \epsilon - \pi_z$ ,  $\omega_h = \frac{|e|H}{\alpha mc}$ . Тогда  $\frac{d}{dt} = \frac{\alpha}{\epsilon} \frac{d}{d\xi}$  и (1) имеет вид

$$\begin{aligned}\frac{d\pi_x}{d\xi} &= g_e \omega_1 \cos(\omega\xi - \theta) + g_e \omega_h \pi_y, \\ \frac{d\pi_y}{d\xi} &= g_e \omega_2 \sin(\omega\xi - \theta) - g_e \omega_h \pi_x, \\ \frac{d\pi_z}{d\xi} &= g_e \frac{1}{\alpha} [\pi_x \omega_1 \cos(\omega\xi - \theta) + g \pi_y \omega_2 \sin(\omega\xi - \theta)], \\ \frac{d\epsilon}{d\xi} &= g_e \frac{1}{\alpha} [\pi_x \omega_1 \cos(\omega\xi - \theta) + g \pi_y \omega_2 \sin(\omega\xi - \theta)], \\ \vec{\pi}(\xi_0) &= \vec{\pi}_0, \quad \epsilon(\xi_0) = \epsilon_0.\end{aligned}\tag{2}$$

Из третьего и четвертого уравнений системы (2) непосредственно видно, что  $\alpha$  есть интеграл этой системы, т.е. интеграл движения и, следовательно,  $\alpha = \epsilon_0 - \pi_{0z}$ . При этом  $\vec{\pi}$  и  $\vec{r}$  связаны соотношением

$$\vec{\pi} = \frac{\alpha}{c} \frac{d\vec{r}}{d\xi}.\tag{3}$$

С учетом (3) левые части первого и второго уравнений системы (2) соответственно можно представить в виде  $\frac{d}{d\xi} [g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi - \theta) + g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h y]$  и  $-\frac{d}{d\xi} [g g_e \frac{\omega_2}{\omega} \cos(\omega\xi - \theta) + g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h x]$ , и мы имеем еще два интеграла движения:

$$\begin{aligned}\Phi_x &= \pi_{x0} - g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi_0 - \theta) - g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h y_0, \\ \Phi_y &= \pi_{y0} + g g_e \frac{\omega_2}{\omega} \cos(\omega\xi_0 - \theta) + g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h x_0.\end{aligned}$$

Из этих интегралов движения с учетом (3) для определения  $x(\xi)$  и  $y(\xi)$  имеем следующую систему уравнений:

$$\begin{aligned}\frac{dx}{d\xi} &= g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi - \theta) + g_e \omega_h y + \frac{c}{\alpha} \Phi_x, \\ \frac{dy}{d\xi} &= -g g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega} \cos(\omega\xi - \theta) + g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h x - \frac{c}{\alpha} \Phi_y.\end{aligned}\tag{4}$$

Дифференцируя первое уравнение этой системы по  $\xi$ , с учетом второго уравнения для определения  $x(\xi)$ , имеем дифференциальное линейное неоднородное уравнение:

$$\frac{d^2 x}{d\xi^2} + \omega_h^2 x = \frac{c}{\alpha} g_e \omega_h \left[ \left( \frac{\omega_1}{\omega} - g g_e \frac{\omega_2}{\omega} \right) \cos(\omega\xi - \theta) + \Phi_y \right].\tag{5}$$

При решении этого уравнения мы должны различать следующие четыре случая:  $|\omega_h| \neq |\omega|$ ;  $|\omega_h| = |\omega|$ ;  $\omega_h = 0$ ;  $\omega = 0$ . Последние два случая рассматриваются как частные случаи первого случая.

В первых двух случаях имеем общий интеграл уравнения (5) —  $x(\xi, C_1, C_2)$ , после чего из (4) определяем  $y(\xi, C_1, C_2)$  и далее, используя (3), находим  $\pi_x(\xi, C_1, C_2)$  и  $\pi_y(\xi, C_1, C_2)$ .  $\pi_z(\xi, C_1, C_2, C'_z)$  ( $C'_z$  аддитивна) и  $z(\xi, C_1, C_2, C'_z, C_z)$  (здесь аддитивна  $C_z$ ) находим элементарным интегрированием из третьего уравнения системы (2). Поскольку в задаче Коши (2) только три уравнения являются независимыми ([4]), для определения четырех произвольных констант  $C_1, C_2, C'_z, C_z$  имеем согласно начальным условиям шесть уравнений, но из них только четыре независимых, что и позволяет решением четырех уравнений относительно четырех неизвестных определить указанные константы и решить тем самым задачу.

В третьем случае первые два уравнения в (2) независимы, и, следовательно, система решается элементарным интегрированием без использования интегралов движения  $\Phi_x$  и  $\Phi_y$ ; все шесть констант интегрирования аддитивны и без особого труда находятся из начальных условий задачи Коши (2).

В четвертом случае интегрирование уравнений и определение констант подробно описано в соответствующей литературе (см., к примеру, [4]) и в настоящей работе не делается. По указанной причине нет необходимости и в анализе этого решения.

## Решение задачи

Указанные решения имеют вид

**Случай**  $|\omega_h| \neq |\omega|$

$$\begin{aligned}
x &= C_{11}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + C_{12}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + C_{13}\cos(\omega\xi - \theta) + C_{14}, \\
y &= C_{21}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + C_{22}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + C_{23}\sin(\omega\xi - \theta) + C_{24}, \\
z &= C_{31}\cos[\omega_h(\xi - \xi_0) - (\omega\xi - \theta)] + C_{32}\cos[\omega_h(\xi - \xi_0) + (\omega\xi - \theta)] + \\
&\quad C_{33}\sin[\omega_h(\xi - \xi_0) - (\omega\xi - \theta)] + C_{34}\sin[\omega_h(\xi - \xi_0) + (\omega\xi - \theta)] + \\
&\quad C_{35}\sin 2(\omega\xi - \theta) + C_{36}(\xi - \xi_0) + C_{37}; \\
\pi_x &= C'_{11}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + C'_{12}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + C'_{13}\sin(\omega\xi - \theta), \\
\pi_y &= C'_{21}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + C'_{22}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + C'_{23}\cos(\omega\xi - \theta), \\
\pi_z &= C'_{31}\cos[\omega_h(\xi - \xi_0) - (\omega\xi - \theta)] + C'_{32}\cos[\omega_h(\xi - \xi_0) + (\omega\xi - \theta)] + \\
&\quad C'_{33}\sin[\omega_h(\xi - \xi_0) - (\omega\xi - \theta)] + C'_{34}\sin[\omega_h(\xi - \xi_0) + (\omega\xi - \theta)] + \\
&\quad C'_{35}\cos 2(\omega\xi - \theta) + C'_{36}.
\end{aligned}$$

**Случай**  $|\omega_h| = |\omega|$

$$\begin{aligned}
x &= R_{11}(\xi - \xi_0)\sin(\omega\xi - \theta) + R_{12}\cos\omega(\xi - \xi_0) + R_{13}\sin\omega(\xi - \xi_0) + R_{14}, \\
y &= R_{21}(\xi - \xi_0)\cos(\omega\xi - \theta) + R_{22}\cos\omega(\xi - \xi_0) + R_{23}\sin\omega(\xi - \xi_0) + R_{24}, \\
z &= R_{31}(\xi - \xi_0)^3 + R_{32}(\xi - \xi_0)^2 + R_{33}(\xi - \xi_0) + R_{34}(\xi - \xi_0)\cos 2(\omega\xi - \theta) + \\
&\quad R_{35}\cos 2\omega(\xi - \xi_0) + R_{36}\sin 2\omega(\xi - \xi_0) + R_{37}; \\
\pi_x &= R'_{11}(\xi - \xi_0)\cos(\omega\xi - \theta) + R'_{12}\cos\omega(\xi - \xi_0) + R'_{13}\sin\omega(\xi - \xi_0), \\
\pi_y &= R'_{21}(\xi - \xi_0)\sin(\omega\xi - \theta) + R'_{22}\cos\omega(\xi - \xi_0) + R'_{23}\sin\omega(\xi - \xi_0), \\
\pi_z &= R'_{31}(\xi - \xi_0)^2 + R'_{32}(\xi - \xi_0) + R'_{33}(\xi - \xi_0)\sin 2(\omega\xi - \theta) + \\
&\quad R'_{34}\cos 2(\omega\xi - \theta) + R'_{35}\sin 2(\omega\xi - \theta) + R'_{36}.
\end{aligned}$$

**Случай**  $\omega_h = 0$

$$\begin{aligned}
x &= W_{11}(\xi - \xi_0) + W_{12}\cos(\omega\xi - \theta) + W_{13}, \\
y &= W_{21}(\xi - \xi_0) + W_{22}\sin(\omega\xi - \theta) + W_{23}, \\
z &= W_{31}(\xi - \xi_0) + W_{32}\sin 2(\omega\xi - \theta) + W_{33}\cos(\omega\xi - \theta) + W_{34}\sin(\omega\xi - \theta) + W_{35}, \\
\pi_x &= W'_{11}\sin(\omega\xi - \theta) + W'_{12}, \\
\pi_y &= W'_{21}\cos(\omega\xi - \theta) + W'_{22}, \\
\pi_z &= W'_{31}\cos 2(\omega\xi - \theta) + W'_{32}\cos(\omega\xi - \theta) + W'_{33}\sin(\omega\xi - \theta) + W'_{34}.
\end{aligned}$$

## Случай $\omega = 0$

$$\begin{aligned}
 x &= H_{11}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + H_{12}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + H_{13}, \\
 y &= H_{21}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + H_{22}\sin\omega_h(\xi - \xi_0) + H_{23}, \\
 z &= H_{31}(\xi - \xi_0) + H_{32}, \\
 \pi_x &= H'_{11}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + H'_{12}\sin\omega_h(\xi - \xi_0), \\
 \pi_y &= H'_{21}\cos\omega_h(\xi - \xi_0) + H'_{22}\sin\omega_h(\xi - \xi_0), \\
 \pi_z &= H'_{31}.
 \end{aligned}$$

Во всех случаях

$$\epsilon = (\pi_z - \pi_{0z}) + \alpha.$$

Коэффициенты, которые будем называть амплитудами (хотя это и не совсем корректно),  $C_{ij}, C'_{ij}, R_{ij}, R'_{ij}, W_{ij}, W'_{ij}, H_{ij}, H'_{ij}$  даны в приложении. Численные значения индексов  $i, j$  непосредственно видны из приведенного решения.

## Анализ решения

Как видно из самого решения и из выражения амплитуд, движение заряженной частицы в указанной суперпозиции полей происходит довольно сложным образом и не является в общем случае простой суперпозицией движений в поле электромагнитной волны и постоянном однородном магнитном поле, а поэтому анализ решения, а он, как это видно, сводится к анализу амплитуд, достаточно объемный, если его рассматривать в зависимости от всех тех постоянных, от которых зависят амплитуды.

В настоящей работе мы ограничимся таким анализом, который представляет несомненный физический интерес, а именно, существованием начальных и прочих условий, при которых частица движется в одной плоскости  $x = const$ , или  $y = const$  (без ограничения общности ограничимся последней плоскостью), и асимптотики для  $\omega \gg 1$ .

Будем говорить: выражение имеет нулевой порядок, если оно равно  $O(\frac{1}{\omega^0})$  (т.е. не зависит от  $\omega$ ); имеет первый порядок, если оно равно  $O(\frac{1}{\omega^1})$  и т.п.

Далее из явного выражения амплитуд их можно условно рассматривать как независимые, так и такие, которые выражаются через независимые амплитуды. В дальнейшем значения амплитуд в частных случаях будем выписывать только для независимых амплитуд, за исключением выражений для асимптотики, поскольку указанная зависимость в общем случае не сохраняет порядок амплитуд.

Отметим, что круговая поляризация имеет место, когда  $\omega_1 = \omega_2$  и в случаях  $|\omega_h| \neq |\omega|$  и  $|\omega_h| = |\omega|$  полученное решение совпадает с решением в [1].

### Случай $|\omega_h| \neq |\omega|$

В этом случае мы имеем девять независимых амплитуд. Для того чтобы частица двигалась в плоскости  $y = const$ , необходимо, чтобы  $\Omega_{\omega\omega_h} = 0$  и достаточно

положить  $\pi_{0x} = g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi_0 - \theta)$  и  $\pi_{0y} = 0$ . Отсюда сразу следует, что в данном случае для круговой поляризации подобное движение невозможно. В этом случае имеем

$$\begin{aligned} C_{13} &= -g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2}, & C_{14} &= x_0 + g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2} \cos(\omega\xi_0 - \theta), & C_{24} &= y_0, \\ C_{35} &= -\frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^3}, & C_{36} &= \frac{c}{\alpha} \pi_{0z} + \frac{1}{4} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^2} \cos 2(\omega\xi_0 - \theta), \\ C_{37} &= z_0 + \frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^3} \sin 2(\omega\xi_0 - \theta). \end{aligned}$$

Остальные независимые амплитуды равны нулю. Для указанной асимптотики с точностью до нулевого порядка имеем

$$\begin{aligned} C_{11} &= H_{11}, & C_{12} &= H_{12}, & C_{14} &= H_{13}, & C_{21} &= H_{21}, \\ C_{22} &= H_{22}, & C_{24} &= H_{23}, & C_{36} &= H_{31}, & C_{37} &= H_{32}, \\ C'_{11} &= H'_{11}, & C'_{12} &= H'_{12}, & C'_{21} &= H'_{21}, & C'_{22} &= H'_{22}, & C'_{36} &= H'_{31}. \end{aligned}$$

Остальные амплитуды в этом приближении равны нулю, и тем самым мы имеем движение в постоянном однородном магнитном поле. С точностью до членов первого порядка, если  $\pi_{0x} = \pi_{0y} = 0$ , для пространственных компонент мы опять имеем колебательный процесс с частотой  $\omega_h$ , но для импульсов имеем суперпозицию двух колебательных процессов: с частотой  $\omega$  и  $\omega_h$  (ср. работу [1]).

Отметим, что в предельном случае малых частот имеем колебательный процесс с частотой  $\omega$ , который в случае круговой поляризации представляет собой винтовое движение с указанной частотой.

### Случай $|\omega_h| = |\omega|$

В этом случае имеем четырнадцать независимых амплитуд. Отличие от нуля амплитуды  $R_{11}$  делает движение в этом случае принципиально отличным от движения в первом случае. Однако необходимым условием для того, чтобы частица двигалась в плоскости  $y = const$ , есть именно условие  $R_{11} = 0$ , т.е. условие  $\Omega_- = 0$  или  $\omega_1 = g_e \omega_2$ , откуда с необходимостью следует, чтобы случай  $|\omega_1| \neq |\omega_2|$  был исключен, и мы фактически имеем случай круговой поляризации, и тогда при выполнении дополнительных условий  $\pi_{0x} = g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi_0 - \theta)$ ,  $\pi_{0y} = 0$  имеем

$$\begin{aligned} R_{12} &= -g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2} \cos(\omega\xi_0 - \theta), & R_{13} &= g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2} \sin(\omega\xi_0 - \theta), \\ R_{33} &= \frac{c}{\alpha} \pi_{0z} + \frac{1}{4} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^2} \cos 2(\omega\xi_0 - \theta), \\ R_{35} &= -\frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^2} \sin 2(\omega\xi_0 - \theta), & R'_{12} &= g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi_0 - \theta), & R'_{13} &= g_e \frac{\omega_1}{\omega} \cos(\omega\xi_0 - \theta). \end{aligned}$$

Остальные независимые амплитуды равны нулю.

Об асимптотике в этом случае вообще говорить не приходится, поскольку здесь  $\omega$ , фактически являясь лармоновой частотой, сравнима с  $\omega_i$  ( $i=1,2$ ). Однако можно сказать, что с точностью до членов первого порядка при выполнении условий  $\Omega_- = 0$  и очень большом продольном импульсе, при остальных независимых амплитудах в этом приближении равных нулю, мы имеем

$$\begin{aligned} R_{12} &= H_{11}, & R_{13} &= H_{12}, & R_{14} &= H_{13}, & R_{22} &= H_{21}, \\ R_{23} &= H_{22}, & R_{24} &= H_{23}, & R_{33} &= H_{31}, & R_{37} &= H_{32}, \end{aligned}$$



т.е. траектории частицы такие же, как и траектории в постоянном однородном магнитном поле. Но для импульсов подобное не имеет места, и на движение в постоянном однородном магнитном поле накладываются осцилляции электромагнитной волны.

### Случай $\omega_h = 0$

Здесь мы имеем одиннадцать независимых амплитуд. Для того чтобы частица двигалась в плоскости  $y = const$ , необходимо, чтобы  $\omega_2 = 0$ , и, принимая еще дополнительно  $\pi_{0y} = 0$ , мы видим, что амплитуды  $W_{11}, W_{12}, W_{13}, W'_{11}$  остаются без изменения, а остальные, отличные от нуля независимые, равны

$$\begin{aligned} W_{23} &= y_0, \\ W_{31} &= \frac{c}{\alpha} [\pi_{0z} - g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \pi_{0x} \sin(\omega\xi_0 - \theta) - \frac{1}{4} \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1^2}{\omega^2} \cos 2(\omega\xi_0 - \theta) + \frac{1}{2} \frac{\omega_1^2}{\omega^2}], \\ W_{32} &= -\frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^3}, \\ W_{35} &= z_0 + g_e \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1}{\omega^2} \pi_{0x} \cos(\omega\xi_0 - \theta) - \frac{3}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2}{\omega^3} \sin 2(\omega\xi_0 - \theta). \end{aligned}$$

В этом случае также представляет интерес существование таких начальных и прочих условий, при которых мы имеем винтовое движение, а именно:

$$\pi_{0x} = g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega\xi_0 - \theta), \quad \pi_{0y} = -g_e \frac{\omega_2}{\omega} \cos(\omega\xi_0 - \theta).$$

Амплитуды  $W_{12}, W_{13}, W_{22}, W_{23}, W_{32}, W'_{11}, W'_{21}$  остаются без изменения, а остальные амплитуды, отличные от нуля, имеют вид

$$W_{31} = \frac{c}{\alpha} [\pi_{0z} + \frac{1}{4} \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^2} \cos 2(\omega\xi_0 - \theta)], \quad W_{35} = z_0 + \frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^2} \sin 2(\omega\xi_0 - \theta),$$

т.е. чисто винтовое движение имеем только для случая круговой поляризации.

Асимптотика в нулевом приближении имеет совсем простой вид — это прямолинейное равномерное движение. С точностью до членов первого порядка амплитуды  $W_{11}, W_{21}, W'_{11}, W'_{12}, W'_{21}, W'_{22}$  остаются без изменения, а остальные, отличные в этом приближении от нуля, амплитуды имеют вид

$$\begin{aligned} W_{13} &= x_0, \quad W_{23} = y_0, \\ W_{31} &= \frac{c}{\alpha} [\pi_{0z} - g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \pi_{0x} \sin(\omega\xi_0 - \theta) + g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega} \pi_{0y} \cos(\omega\xi_0 - \theta)], \\ W_{35} &= z_0, \quad W'_{32} = -g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega} \pi_{0y}, \quad W'_{33} = g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \pi_{0x}, \\ W'_{34} &= \pi_{0z} - g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \pi_{0x} \sin(\omega\xi_0 - \theta) + g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega} \pi_{0y} \cos(\omega\xi_0 - \theta). \end{aligned}$$

## Заключение

Мы получили решение задачи в виде безразмерных комплексов  $\vec{\pi}$  и  $\epsilon$ , но из их определения переход к импульсу и энергии вполне очевиден.

Для того чтобы вновь перейти от переменных  $(x, y, z, \xi)$  к переменным  $(x, y, z, t)$ , необходимо решить нелинейное уравнение  $\xi + \frac{z(\xi)}{c} = t$ . Как показывают рассуждения в работе [4], решение  $\xi = \xi(t, z)$  этого уравнения существует, и оно без труда

находится численным методом. При рассмотренной асимптотике это решение находится просто, поскольку в этом случае вдоль z-оси частица фактически движется равномерно.

В заключение автор выражает благодарность А.П.Воробьеву за обсуждение и сделанные замечания.

## Список литературы

- [1] Болдырев Е.М. Движение частицы в постоянном магнитном поле и в поле плоской электромагнитной волны. //ЖТФ. 1997, т.67, вып.2.
- [2] Dattoli G., Torre A. Free-electron laser theory. CERN 89-03 1989.
- [3] Левич В.Г. Курс теоретической физики. Т.1. Москва, 1968.
- [4] Ландау Л.Д., Лифшиц Е.М. Теория поля. Москва, 1973.

*Рукопись поступила 22 декабря 1997 г.*

## Приложение

$$\Omega_{\omega_h\omega} = \frac{\omega\omega_h}{\omega_h^2-\omega^2}\left(\frac{\omega_1}{\omega_h} - gg_e\frac{\omega_2}{\omega}\right), \quad \Omega_{\omega\omega_h} = \frac{\omega\omega_h}{\omega_h^2-\omega^2}\left(\frac{\omega_1}{\omega} - gg_e\frac{\omega_2}{\omega_h}\right). \\ \Omega_+ = \frac{1}{\omega}(\omega_1 + gg_e\omega_2), \quad \Omega_- = \frac{1}{\omega}(\omega_1 - gg_e\omega_2).$$

$$C_{11} = -g_e\frac{c}{\alpha\omega_h}[\pi_{0y} + \Omega_{\omega\omega_h}\cos(\omega\xi_0 - \theta)], \quad C_{12} = \frac{c}{\alpha\omega_h}[\pi_{0x} + g_e\Omega_{\omega_h\omega}\sin(\omega\xi_0 - \theta)], \\ C_{13} = g_e\frac{c}{\alpha\omega}\Omega_{\omega_h\omega}, \quad C_{14} = x_0 + g_e\frac{c}{\alpha\omega_h}[\pi_{0y} + gg_e\frac{\omega_2}{\omega}\cos(\omega\xi_0 - \theta)], \\ C_{21} = g_eC_{12}, \quad C_{22} = -g_eC_{11}, \\ C_{23} = -\frac{c}{\alpha\omega}\Omega_{\omega\omega_h}, \quad C_{24} = y_0 - g_e\frac{c}{\alpha\omega_h}[\pi_{0x} - g_e\frac{\omega_1}{\omega}\sin(\omega\xi_0 - \theta)], \\ C_{31} = -\frac{1}{2}g_e\frac{1}{\alpha}\frac{\omega_1-gg_e\omega_2}{(\omega_h-\omega)^2}\omega_hC_{12}, \quad C_{32} = -\frac{1}{2}g_e\frac{1}{\alpha}\frac{\omega_1+gg_e\omega_2}{(\omega_h+\omega)^2}\omega_hC_{12}, \\ C_{33} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{\alpha}\frac{\omega_1-gg_e\omega_2}{(\omega_h-\omega)^2}\omega_hC_{11}, \quad C_{34} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{\alpha}\frac{\omega_1+gg_e\omega_2}{(\omega_h+\omega)^2}\omega_hC_{11}, \\ C_{35} = \frac{1}{8}\frac{c}{\alpha^2}\frac{1}{\omega}\frac{\omega_1^2-\omega_2^2}{\omega_h^2-\omega^2}, \\ C_{36} = \frac{c}{\alpha}\pi_{0z} + g_e\frac{c}{\alpha^2}\Omega_{\omega_h\omega}\pi_{0x}\sin(\omega\xi_0 - \theta) + \frac{c}{\alpha^2}\Omega_{\omega\omega_h}\pi_{0y}\cos(\omega\xi_0 - \theta) + \\ \frac{1}{4}\frac{c}{\alpha^2}\frac{\omega_1^2-\omega_2^2}{\omega_h^2-\omega^2}\cos^2(\omega\xi_0 - \theta) + \frac{1}{2}\frac{c}{\alpha^2}(\Omega_{\omega\omega_h}^2 + \Omega_{\omega_h\omega}^2), \\ C_{37} = z_0 + g_e\frac{c}{\alpha^2}\frac{1}{\omega_h^2-\omega^2}(\omega_h\Omega_{\omega\omega_h} + \omega\Omega_{\omega_h\omega})\pi_{0x}\cos(\omega\xi_0 - \theta) - \\ \frac{c}{\alpha^2}\frac{1}{\omega_h^2-\omega^2}(\omega_h\Omega_{\omega_h\omega} + \omega\Omega_{\omega\omega_h})\pi_{0y}\sin(\omega\xi_0 - \theta) - \\ \frac{1}{8}\frac{c}{\alpha^2}\frac{\omega_1^2-\omega_2^2}{\omega}\frac{3\omega^2+\omega_h^2}{(\omega_h^2-\omega^2)^2}\sin^2(\omega\xi_0 - \theta), \\ C'_{11} = \frac{\alpha}{c}\omega_hC_{12}, \quad C'_{12} = -\frac{\alpha}{c}\omega_hC_{11}, \quad C'_{13} = -\frac{\alpha}{c}\omega C_{13}, \\ C'_{21} = -g_e\frac{\alpha}{c}\omega_hC_{11}, \quad C'_{22} = -g_e\frac{\alpha}{c}\omega_hC_{12}, \quad C'_{23} = \frac{\alpha}{c}\omega C_{23}, \\ C'_{31} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{c}\omega_h\frac{\omega_1-gg_e\omega_2}{\omega_h-\omega}C_{11}, \quad C'_{32} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{c}\omega_h\frac{\omega_1+gg_e\omega_2}{\omega_h+\omega}C_{11}, \quad C'_{33} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{c}\omega_h\frac{\omega_1-gg_e\omega_2}{\omega_h-\omega}C_{12}, \\ C'_{34} = \frac{1}{2}g_e\frac{1}{c}\omega_h\frac{\omega_1+gg_e\omega_2}{\omega_h+\omega}C_{12}, \quad C'_{35} = 2\frac{\alpha}{c}\omega C_{35}, \quad C'_{36} = \frac{\alpha}{c}C_{36}.$$

$$R_{11} = \frac{1}{2}g_e\frac{c}{\alpha}\Omega_-, \quad R_{12} = -g_e\frac{c}{\alpha}\frac{1}{\omega}[\pi_{0y} + gg_e\frac{\omega_2}{\omega}\cos(\omega\xi_0 - \theta)], \\ R_{13} = \frac{c}{\alpha}\frac{1}{\omega}[\pi_{0x} - \frac{1}{2}g_e\Omega_-\sin(\omega\xi_0 - \theta)], \quad R_{14} = -R_{12} + x_0, \\ R_{21} = g_eR_{11}, \quad R_{22} = \frac{c}{\alpha}\frac{1}{\omega}[g_e\pi_{0x} - \frac{\omega_1}{\omega}\sin(\omega\xi_0 - \theta)], \\ R_{23} = \frac{c}{\alpha}\frac{1}{\omega}[\pi_{0y} - \frac{1}{2}\Omega_-\cos(\omega\xi_0 - \theta)], \quad R_{24} = -R_{22} + y_0,$$

$$\begin{aligned}
R_{31} &= \frac{1}{24} \frac{c}{\alpha^2} \omega^2 \Omega_-^2, \\
R_{32} &= \frac{1}{4} \frac{c}{\alpha^2} \omega \Omega_- [g_e \pi_{0x} \cos(\omega \xi_0 - \theta) - \pi_{0y} \sin(\omega \xi_0 - \theta) - \frac{1}{4} \Omega_+ \sin 2(\omega \xi_0 - \theta)], \\
R_{33} &= \frac{c}{\alpha} \pi_{0z} + \frac{1}{4} \frac{c}{\alpha^2} \Omega_+ [-g_e \pi_{0x} \sin(\omega \xi_0 - \theta) + \pi_{0y} \cos(\omega \xi_0 - \theta) + \frac{1}{4} \Omega_+], \\
R_{34} &= -\frac{1}{16} \frac{c}{\alpha^2} \Omega_- \Omega_+, \\
R_{35} &= -\frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{1}{\omega} \Omega_+ [g_e \pi_{0x} \cos(\omega \xi_0 - \theta) + \pi_{0y} \sin(\omega \xi_0 - \theta) - \frac{1}{4} \Omega_- \sin 2(\omega \xi_0 - \theta)], \\
R_{36} &= -\frac{1}{2} \frac{1}{\omega} (R_{33} - \frac{c}{\alpha} \pi_{0z}) + \frac{1}{32} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^3} \cos 2(\omega \xi_0 - \theta), \quad R_{37} = z_0 - R_{35}, \\
R'_{11} &= \frac{\alpha}{c} \omega R_{11}, \quad R'_{12} = \pi_{0x}, \quad R'_{13} = g_e [\pi_{0y} + \frac{1}{2} \Omega_+ \cos(\omega \xi_0 - \theta)], \\
R'_{21} &= -g_e \frac{\alpha}{c} \omega R_{11}, \quad R'_{22} = \pi_{0y}, \quad R'_{23} = -[g_e \pi_{0x} - \frac{1}{2} \Omega_+ \sin(\omega \xi_0 - \theta)], \\
R'_{31} &= 3 \frac{\alpha}{c} R_{31}, \quad R'_{32} = 2 \frac{\alpha}{c} R_{32}, \quad R'_{33} = -2 \frac{\alpha}{c} \omega R_{34}, \quad R'_{34} = -\frac{\alpha}{c} R_{33} + \pi_{0z}, \\
R'_{35} &= \frac{1}{16} \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^2} \sin 2(\omega \xi_0 - \theta) - 2 \frac{\alpha}{c} \omega R_{35}, \quad R'_{36} = \frac{\alpha}{c} R_{33}.
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
W_{11} &= \frac{c}{\alpha} [\pi_{0x} - g_e \frac{\omega_1}{\omega} \sin(\omega \xi_0 - \theta)], \\
W_{12} &= -g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2}, \quad W_{13} = x_0 + g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2} \cos(\omega \xi_0 - \theta), \\
W_{21} &= \frac{c}{\alpha} [\pi_{0y} + g g_e \frac{\omega_2}{\omega} \cos(\omega \xi_0 - \theta)], \\
W_{22} &= -g g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega^2}, \quad W_{23} = y_0 + g g_e \frac{c}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega^2} \sin(\omega \xi_0 - \theta), \\
W_{31} &= \frac{c}{\alpha} [\pi_{0z} - g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega} \pi_{0x} \sin(\omega \xi_0 - \theta) + g g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega} \pi_{0y} \cos(\omega \xi_0 - \theta) - \\
&\quad \frac{1}{4} \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^2} \cos 2(\omega \xi_0 - \theta) + \frac{1}{2} \frac{\omega_1^2 + \omega_2^2}{\omega^2}], \\
W_{32} &= -\frac{1}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^3}, \\
W_{33} &= -g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_1}{\omega^2} W_{11}, \quad W_{34} = -g g_e \frac{1}{\alpha} \frac{\omega_2}{\omega^2} W_{21}, \\
W_{35} &= z_0 + g_e \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1}{\omega^2} \pi_{0x} \cos(\omega \xi_0 - \theta) + g g_e \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_2}{\omega^2} \pi_{0y} \sin(\omega \xi_0 - \theta) - \\
&\quad \frac{3}{8} \frac{c}{\alpha^2} \frac{\omega_1^2 - \omega_2^2}{\omega^3} \sin 2(\omega \xi_0 - \theta), \\
W'_{11} &= g_e \frac{\omega_1}{\omega}, \quad W'_{12} = \frac{\alpha}{c} W_{11}, \\
W'_{21} &= -g g_e \frac{\omega_2}{\omega}, \quad W'_{22} = \frac{\alpha}{c} W_{21}, \\
W'_{31} &= 2 \frac{\alpha}{c} \omega W_{32}, \quad W'_{32} = -g g_e \frac{1}{c} \frac{\omega_2}{\omega} W_{21}, \quad W'_{33} = g_e \frac{1}{c} \frac{\omega_1}{\omega} W_{11}, \quad W'_{34} = \frac{\alpha}{c} W_{31}.
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
H_{11} &= -g_e \frac{c}{\alpha} \frac{1}{\omega_h} \pi_{0y}, \quad H_{12} = \frac{c}{\alpha} \frac{1}{\omega_h} \pi_{0x}, \quad H_{13} = x_0 - H_{11} \\
H_{21} &= g_e H_{12}, \quad H_{22} = -g_e H_{11}, \quad H_{23} = y_0 - g_e H_{12}, \\
H_{31} &= \frac{c}{\alpha} \pi_{0z}, \quad H_{32} = z_0, \\
H'_{11} &= \frac{\alpha}{c} \omega_h H_{12}, \quad H'_{12} = -\frac{\alpha}{c} \omega_h H_{11}, \\
H'_{21} &= -g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h H_{11}, \quad H'_{22} = -g_e \frac{\alpha}{c} \omega_h H_{12}, \quad H'_{31} = \frac{\alpha}{c} H_{31}.
\end{aligned}$$

Е.М. Болдырев.

Движение частицы в постоянном магнитном поле и в поле плоской, монохроматической электромагнитной волны.

Оригинал-макет подготовлен с помощью системы  $\text{\LaTeX}$ .

Редактор Н.В.Ежела.

Технический редактор Н.В. Орлова

---

Подписано к печати 22.12.97. Формат  $60 \times 84/8$ .      Офсетная печать.  
Печ.л. 1,12.    Уч.-изд.л. 0,86.    Тираж 100.    Заказ 76.    Индекс 3649.  
ЛР №020498 17.04.97.

---

ГНЦ РФ Институт физики высоких энергий  
142284, Протвино Московской обл.

